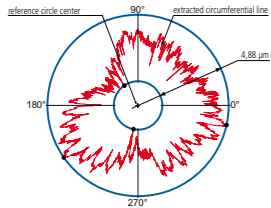


Vyhodnocovací metody

Vliv různých metod vyhodnocení na výsledek měření u příkladu měření kruhovitosti:

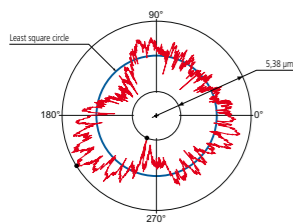
MZC, Minimální kružnice:

stanovuje kruhovitost pomocí dvou soustředných kružnic, které jsou tvořeny uzavřenou obvodovou konturou s dotekem vně a uvnitř tak, aby jejich radiální vzdálenost byla minimální



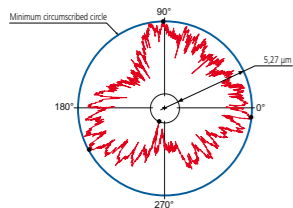
LSC, Střední kružnice:

stanovuje referenční kružnici tak, že součet odchylek čtverců radiálních vzdáleností obvodové kontury vně i uvnitř je minimální. Kruhovitost je radiální vzdálenost mezi obvodovými konturami vně a uvnitř, které procházejí extrémními body



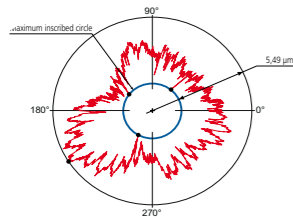
MCC, Minimální obalová kružnice:

stanovuje referenční kružnici jako nejmenší obalovanou kružnici. Kruhovitost je dána jako radiální vzdálenost mezi oběma extrémními body na obvodové kontuře vně a uvnitř

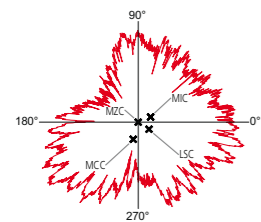


MIC, maximální vepsaná kružnice:

stanovuje referenční kružnici jako největší vepsanou kružnici. Kruhovitost je dána jako radiální vzdálenost mezi oběma extrémními body na obvodové kontuře vně a uvnitř



Zobrazení středů referenční kružnice v závislosti na tom, jakou vyhodnocovací metodou byla její poloha určena

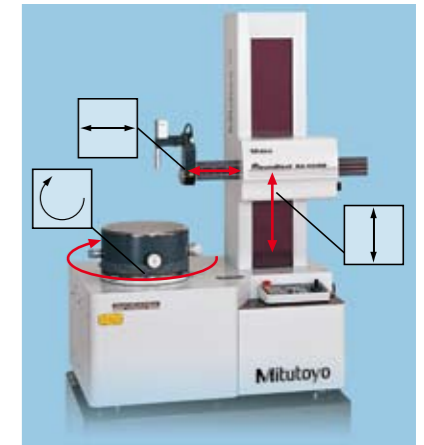


Značka*	Definice*	Označení tolerovaného prvku	Použití	Výsledek	Povolený smysl posuvu
	Kruhovitost Toleranční pole je omezeno v dané rovině průřezu dvěma soustřednými kružnicemi vzdálenými od sebe o šířku mezikruží rovnou toleranci kruhovitosti.				
	Přímost Toleranční pole je omezeno dvěma rovnoběžnými přímkami ve vyznačeném směru vzdálenými od sebe o hodnotu tolerance přímosti.				
	Rovinnost Toleranční prostor je omezen dvěma rovnoběžnými rovinami vzdálenými od sebe o hodnotu tolerance rovinnosti.				
	Válcovitost Toleranční prostor je omezen dvěma sousými válci vzdálenými od sebe o hodnotu tolerance válcovitosti.				
	Souosost Je-li hodnota tolerance předznamenána značkou průměru, je toleranční prostor omezen válcem o průměru rovném toleranci souososti a jeho osa se shoduje se základní osou.				
	Soustřednost Toleranční pole, v němž může ležet střed tolerovaného prvku, je kruhové o průměru rovném předepsané toleranci soustřednosti. Střed kruhu je přítom ve středu základního prvku.				
	Rovnoběžnost (dvě roviny) Toleranční prostor je omezen dvěma rovnoběžnými rovinami vzdálenými od sebe o hodnotu tolerance rovnoběžnosti a rovnoběžnými se základní rovinou.				
	Kolmost (referenční element osa) Toleranční prostor je omezen dvěma rovnoběžnými rovinami vzdálenými od sebe o hodnotu tolerance kolmosti a kolmými k základní vztahné ose.				
	Kolmost (referenční element rovina) Toleranční prostor je omezen válcem, jehož průměr se rovná hodnotě tolerance kolmosti a je kolmý k základní vztahné rovině.				
	Obvodové házení Toleranční pole v kterémkoliv rovině kolmé k ose je omezeno dvěma soustřednými kružnicemi vzdálenými od sebe o hodnotu tolerance házení v kterémkoliv radiální poloze na válci, jehož osa je totožná se základní osou.				
	Čelní házení Toleranční pole je omezeno dvěma kružnicemi vzdálenými od sebe o hodnotu tolerance házení v kterémkoliv radiální poloze na válci, jehož osa je totožná se základní osou.				
	Celkové obvodové házení Toleranční prostor je omezen dvěma sousými válci vzdálenými od sebe o hodnotu tolerance celkového obvodového házení a jejichž osa je totožná se základní osou.				
	Celkové čelní házení Toleranční prostor je omezen dvěma rovnoběžnými rovinami vzdálenými od sebe o hodnotu tolerance celkového čelního házení a kolmými k základní ose.				

* (Ve smyslu ČSN EN ISO 1101 : 2007)

t = tolerance

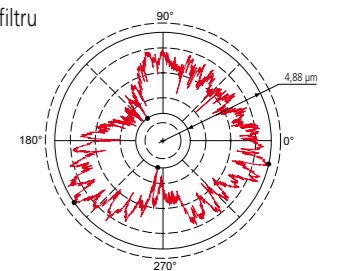
— vtažený prvek — nasnímaná geometrie



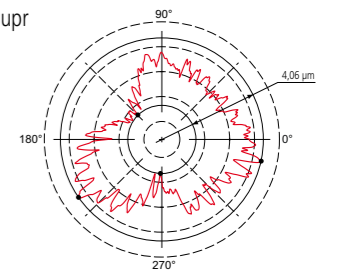
Filter

Vliv různých hodnot cut-off [μ r = undulations per revolution – počet vln na otáčku] na výsledek u příkladu fázově-korigovaného 50 % Gaussova filtru

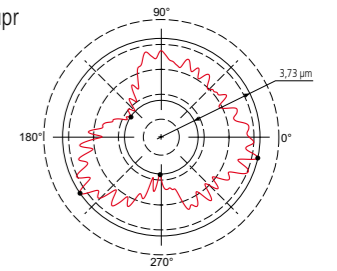
Bez filtru



150 μ r



50 μ r



15 μ r

